

### Aufgabe 7-1

$$\tilde{M} = \mathbb{R}^2 \setminus \{0\}, \quad \tilde{g} = \begin{pmatrix} 0 & r^{-1} \\ r^{-2} & 0 \end{pmatrix}, \quad r^2 = x^2 + y^2$$

$$X = a \partial_x \text{ lichterst. Vj.}, \quad a: \tilde{M} \rightarrow (0, \infty)$$

(a) z.z.  $\nabla_X X = 0 \Leftrightarrow a = b(y)r^2$  für  $b: \mathbb{R} \rightarrow (0, \infty)$ .

Beweis: Mit den Eigenschaften des Zusammenhangs:

$$\nabla_X X = a \cdot \left( \frac{\partial a}{\partial x} \partial_x + a \nabla_{\partial_x} \partial_x \right)$$

Wir müssen  $\nabla_{\partial_x} \partial_x$  berechnen. Mit der Kosul-Formel

$$\begin{aligned} 2\tilde{g}(\nabla_{\partial_x} \partial_x, Y) &= (\mathcal{L}_{\partial_x} \tilde{g})(\partial_x, Y) + d(b \partial_x)(\partial_x, Y) \\ &= \dots = \frac{-4x}{(x^2 + y^2)^2} dy(Y) \end{aligned}$$

Für  $\tilde{g}$  wie oben erhalten wir

$$Y = \partial_x: 2r^{-2} dy(\nabla_{\partial_x} \partial_x) = 0$$

$$Y = \partial_y: 2r^{-2} dx(\nabla_{\partial_x} \partial_x) = -4x r^{-4}$$

$$\Rightarrow \nabla_{\partial_x} \partial_x = -2x \cdot r^{-2} \partial_x$$

Damit:

$$\nabla_X X = a \cdot \left( \frac{\partial a}{\partial x} \partial_x - 2x \cdot r^{-2} \cdot a \partial_x \right)$$

Also:  $0 = \nabla_X X$

$$\Leftrightarrow \frac{\partial a}{\partial x} = 2x r^{-2} a$$

$$\Leftrightarrow \frac{\partial}{\partial x} \log a = 2x r^{-2} = \frac{\partial}{\partial x} \log(r^2)$$

$$\Leftrightarrow \frac{\partial}{\partial x} (\log a - \log r^2) = 0$$

$$\Leftrightarrow \log a - \log r^2 = \hat{b}(y)$$

$$\Leftrightarrow a/r^2 = e^{\hat{b}(y)}$$

$$\Leftrightarrow a = b(y) \cdot r^2$$

(b)  $b \equiv 1$

- z.z.:
- Der Fluss von  $X$  ist nicht vollständig.
  - Der geometrische Fluss von  $(\tilde{M}, \tilde{g})$  ist nicht vollständig.

Beweis: Für  $r=1$  und  $\alpha = r^2$  ist  $X = r^2 \partial_x$  ein geodätisches Vektorfeld.

Die Integralkurve von  $X$  durch  $(x_0, 0)$  ist def. durch

$$\frac{\partial}{\partial t} \Big|_{t=t_0} \Phi_X^t = X(\Phi_X^{t_0}) = \begin{pmatrix} (\Phi_X^{t_0})_x^2 & 0 \\ 0 & (\Phi_X^{t_0})_y^2 \end{pmatrix}$$

$$\Rightarrow \frac{\partial}{\partial t} (\Phi_X^t)_y = 0 \Rightarrow (\Phi_X^t)_y = y_0 = 0$$

$$\Rightarrow \frac{\partial}{\partial t} (\Phi_X^t)_x = (\Phi_X^{t_0})_x^2$$

$$\Rightarrow \Phi_X(t) = \frac{1}{c_0 - t}$$

$$x_0 = (\Phi_X(0))_x = \frac{1}{c_0} \Rightarrow \Phi_X(t) = \begin{pmatrix} x_0/(1-x_0 t) \\ 0 \end{pmatrix}$$

$\Rightarrow$  Die Integralkurve existiert nur auf  $(-\infty, 1/x_0)$  für  $x_0 > 0$   
 $(1/x_0, \infty)$  für  $x_0 < 0$ .

Nach (a) ist  $\Phi_X^t$  die Geodätische von  $r^2 \partial_x$  durch  $(x_0, 0)$ .

Also ist der geodätische Fluss von  $(\tilde{M}, \tilde{g})$  nicht vollständig.

(c) z.z.  $\mu_\lambda: \tilde{M} \rightarrow \tilde{M}, (x, y) \mapsto (\lambda x, \lambda y)$  ist eine Isometrie von  $(\tilde{M}, \tilde{g})$

Beweis:  $d\mu_\lambda = \lambda \cdot \mathbb{1}$ .

$$\begin{aligned} (\mu_\lambda^* g)_{(x,y)} &= g_{(\lambda x, \lambda y)} (d\mu_\lambda \cdot, d\mu_\lambda \cdot) = \lambda^2 \cdot \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}^{-1} \\ &= g_{(x,y)}. \end{aligned}$$

(d)  $\pi: \tilde{M} \rightarrow \tilde{M}/G =: M$  Quotientenabb.

$G = \langle \mu_\lambda \rangle \cong \text{Iso}(\tilde{M}, g)$  Untergruppe

z.z. •  $M$  ist diffeom. zu einem Torus

• Es ex. Mehrf.  $g$  auf  $M$  s.d.  $\pi$  PR Überlagerung

•  $(M, g)$  ist kompakte PR-Mfkt mit unvollst. geod. Fluss.

Beweis: Punkte in  $M$  sind Äquivalenzklassen  $[(r, \varphi)]$ ,  $r \in \mathbb{R}^+, \varphi \in S^1$

mit  $(r, \varphi) \sim (r', \varphi') \iff \varphi = \varphi'$  und es ex  $\lambda \in \mathbb{Z}: r = \lambda^2 r'$ .

Wir def. eine Abbildung durch

$$\tilde{M}/G \rightarrow S_{\log(\lambda)}^1 \times S^1$$

wobei  $S_{\log \lambda}^1 = \mathbb{R}/\log \lambda \cdot \mathbb{Z}$ .

$$[(r, \varphi)] \mapsto ([\log(r)], [\varphi])$$

Diese Abb. ist wohldefiniert und bijektiv.

Mit Satz 3.66 sehen wir:  $(\tilde{M}, \tilde{g})$  PR Rfkt.,  $G \times \tilde{M} \rightarrow \tilde{M}$  glatte, freie, eigentliche Linkswirkung einer Lie-Gruppe durch Isometrien von  $\tilde{M}$ .

$\rightarrow \pi: \tilde{M} \rightarrow \tilde{M}/G \cong \mathbb{T}^2$  ist glatte Submersion

$\pi^{-1}(p) = \pi^{-1}(r, \varphi) = \{(1^k r, \varphi)\}_{k \in \mathbb{Z}}$  ist Umkehrabb.

$\rightarrow$  existiert PR-Verk  $g_{\tilde{M}/G} = g_{\tilde{M}} \circ \pi^{-1}$  auf  $\tilde{M}/G$  s.d.  $\pi: (\tilde{M}, g_{\tilde{M}}) \rightarrow (\tilde{M}/G, g_{\tilde{M}/G})$  eine PR-Submersion ist.

$G$  diskret  $\rightarrow$  PR-Überlagerung.

Damit

$$\begin{array}{ccc} \tilde{M} & \xrightarrow{\pi \text{ PR Subm.}} & \tilde{M}/G = M \\ & \searrow & \downarrow \\ & & S^1_{\log 1} \times S^1 \end{array}$$

Die induzierte Abb. von  $\tilde{M} \rightarrow S^1_{\log 1} \times S^1$  ist diff'bar also auch  $M \rightarrow S^1_{\log 1} \times S^1$  nach Def. der diff'baren Struktur auf dem Quotienten. Umgekehrt sieht man leicht, dass auch die Abb.  $S^1_{\log 1} \times S^1 \rightarrow \tilde{M}/G$  diff'bar ist.

Da  $\pi$  eine PR-Überlagerung ist lässt sich der geod. Fluss von  $(V, g)$  durch den von  $(\tilde{M}, \tilde{g})$  bestimmen. (nab. an Punkt  $[(x_0, 0)]$  ex. die Geod.  $\dot{c}$  Richtung  $\nabla_{\dot{c}} \pi(r^2 \partial_x)$  nur für endliche Zeit (in eine Richtung).

Bem.: Das Vektorfeld  $r^2 \partial_x$  steigt nicht global zu einer Vf. auf  $M$  ab, da  $(d\mu_x)(X) = \lambda^{\pm 1} X$ .

## Aufgabe 7-2

$F: (\tilde{M}, \tilde{g}) \rightarrow (M, g)$  PR-Submersion

$U \subseteq M$  offen,  $X, Y \in \mathcal{X}(U)$ ,  $Z \in \mathcal{X}(F^{-1}(U))$  vertikal

Zz:  $[X^\sharp, Y^\sharp] - [X, Y]^\sharp$  und  $[X^\sharp, Z]$  sind vertikal

Beweis: 
$$dF([X^\sharp, Y^\sharp] - [X, Y]^\sharp) = [dF X^\sharp, dF Y^\sharp] - [dF X, dF Y] = [X, Y] - [X, Y] = 0$$

$$dF([X^\sharp, Z]) = [dF X^\sharp, dF Z] = [dF X^\sharp, 0] = 0.$$

Zz:  $\nabla_{X^\sharp}^{\tilde{g}}(Y^\sharp) = (\nabla_X^g Y)^\sharp + \frac{1}{2} [X^\sharp, Y^\sharp]^\sharp$

Beweis: Es gilt:

$$\begin{aligned} Z\tilde{g}(\nabla_{X^\sharp}^{\tilde{g}} Y^\sharp, Z) &= \mathcal{L}_Z(\tilde{g}(Y^\sharp, Z)) + \mathcal{L}_{Y^\sharp}(\tilde{g}(X^\sharp, Z)) - \mathcal{L}_Z(\tilde{g}(X^\sharp, Y^\sharp)) \\ &\quad + \tilde{g}([X^\sharp, Y^\sharp], Z) - \tilde{g}([Y^\sharp, Z], X^\sharp) - \tilde{g}([X^\sharp, Z], Y^\sharp) \end{aligned}$$

Für  $Z$  vertikal gilt  $\tilde{g}(X^\sharp, Z) = 0$  und  $[X^\sharp, Z] = [X^\sharp, Z]^\sharp$

Damit bleibt

$$Z\tilde{g}(\nabla_{X^\sharp}^{\tilde{g}} Y^\sharp, Z) = -\mathcal{L}_Z(\tilde{g}(X^\sharp, Y^\sharp)) + \tilde{g}([X^\sharp, Y^\sharp], Z)$$

Beh:  $\mathcal{L}_Z(\tilde{g}(X^\sharp, Y^\sharp)) = 0$  (für  $Z$  vertikal)

Sei  $\phi_z^t$  der Fluss von  $Z$ . Dann gilt:  $F(\phi_z^t(p_0)) = F(p_0)$

$$\text{und } \tilde{g}_{p_0}(X^\sharp, Y^\sharp) = g_{F(p_0)}(dF X^\sharp, dF Y^\sharp) = g_{F(p_0)}(X, Y)$$

$$= g_{F(\phi_z^t(p_0))}(X, Y) = \tilde{g}_{\phi_z^t(p_0)}(X^\sharp, Y^\sharp)$$

$\rightarrow \tilde{g}(X^\sharp, Y^\sharp)$  konst. entlang von Integralkurven von  $Z \rightarrow$  Beh.  $\neq$

Also  $Z\tilde{g}(\nabla_{X^\sharp}^{\tilde{g}} Y^\sharp, Z) = \tilde{g}([X^\sharp, Y^\sharp], Z) = \tilde{g}([X^\sharp, Y^\sharp]^\sharp - [X, Y]^\sharp, Z)$

$$= \tilde{g}([X^\sharp, Y^\sharp]^\sharp, Z)$$

$$\Rightarrow (\nabla_{X^\sharp}^{\tilde{g}} Y^\sharp)^\sharp = \frac{1}{2} [X^\sharp, Y^\sharp]^\sharp$$

Für  $Z$  horizontal gilt:  $\tilde{g}([X^\sharp, Y^\sharp], Z) = g([X, Y], dF Z)$

$$\mathcal{L}_{X^\sharp}(\tilde{g}(Y^\sharp, Z)) = \mathcal{L}_X(g(Y, dF Z)); \quad \mathcal{L}_Z(\tilde{g}(X^\sharp, Y^\sharp)) = \mathcal{L}_{dF Z}(g(X, Y))$$

Damit  $Z\tilde{g}(\nabla_{X^\sharp}^{\tilde{g}} Y^\sharp, Z) = \dots = \mathcal{L}_X(g(Y, dF Z)) + \mathcal{L}_Y(g(X, dF Z)) - \mathcal{L}_{dF Z}(g(X, Y))$

$$+ g([X, Y], dF Z) - g([Y, dF Z], X) - g([X, dF Z], Y)$$

$$= 2 g(\nabla_X^g Y, dF Z) = 2\tilde{g}((\nabla_X^g Y)^\sharp, Z)$$

Damit ergibt sich:  $\nabla_{X^H}^{\tilde{g}} Y^H = (\nabla_X^g Y)^H + \frac{1}{2} [X^H, Y^H]^{\sharp}$   $\square$

$\tilde{p} \in \tilde{M}$ ,  $\tilde{v} \in \mathcal{K}_{\tilde{p}}$ ,  $p := F(\tilde{p})$ ,  $v := d_x F \tilde{v}$

$\gamma_{\tilde{v}}: I_{\tilde{v}} \rightarrow \tilde{M}$  Geodätische von  $(\tilde{M}, \tilde{g})$

Bz1:  $\gamma_{\tilde{v}}$  ist horizontal, d.h.  $\dot{\gamma}_{\tilde{v}}(t) \in \mathcal{K}_{\gamma_{\tilde{v}}(t)}$   $t \in I_{\tilde{v}}$

$F \circ \gamma_{\tilde{v}}$  ist Geodätische für  $(M, g)$  mit Anfangsvektor  $v$ .

Beweis: Wir betrachte die Geodätische  $\gamma_{\tilde{v}}$  und setze das Vektorfeld  $\tilde{j}_{\tilde{v}}$  zu einem Vektorfeld  $X$  auf einer Umgebung  $U$  von  $p$  fort.  $X$  erfüllt

$$\text{also } \tilde{j}_{\tilde{v}} = X \circ \gamma_{\tilde{v}}$$

Es sei  $X^H$  die horizontale Anhebung von  $X$ . Dann gilt

$$\nabla_{X^H}^{\tilde{g}} X^H = (\nabla_X^g X)^H + \frac{1}{2} [X^H, X^H]^{\sharp} = (\nabla_X^g X)^H$$

Sei  $\tilde{\gamma}_{\tilde{v}}$  die Integralkurve von  $X^H$  mit  $\tilde{\gamma}_{\tilde{v}}(0) = \tilde{p}$ . Dann gilt  $F \circ \tilde{\gamma}_{\tilde{v}} = \gamma_{\tilde{v}}$

$$\begin{aligned} \tilde{j}_{\tilde{v}} \nabla_{\tilde{j}_{\tilde{v}}}^{\tilde{g}} \tilde{j}_{\tilde{v}} &= (\nabla_{X^H} X^H)_{\tilde{\gamma}_{\tilde{v}}(t)} = (\nabla_X X)^H_{\gamma_{\tilde{v}}(t)} = ((\nabla_X X)_{\gamma_{\tilde{v}}(t)})^H_{\tilde{\gamma}_{\tilde{v}}(t)} \\ &= (\tilde{\partial}_t \nabla_{\tilde{\partial}_t} (X \circ \gamma_{\tilde{v}}))_{\tilde{\gamma}_{\tilde{v}}(t)} = (\tilde{j}_{\tilde{v}} \nabla_{\tilde{\partial}_t} \tilde{j}_{\tilde{v}}) = 0 \end{aligned}$$

$\rightarrow \tilde{\gamma}_{\tilde{v}}$  ist Geodätische mit  $\dot{\tilde{\gamma}}_{\tilde{v}}(0) = X(\gamma_{\tilde{v}}(0))^H = v^H = \tilde{v}$   
 $\tilde{\gamma}_{\tilde{v}}(0) = \tilde{p}$

$$\rightarrow \tilde{\gamma}_{\tilde{v}} = \gamma_{\tilde{v}}$$

$\rightarrow F \circ \gamma_{\tilde{v}} = F \circ \tilde{\gamma}_{\tilde{v}} = \gamma_{\tilde{v}}$  ist Geodätisch mit Anfangsv.  $v$ . (wo sinnvoll)  
 $X^H$  horizontal und tang.  $\tilde{\gamma}_{\tilde{v}} \rightarrow \gamma_{\tilde{v}}$  horizontale Kurve.

Bz2:  $A := \{t \in I_{\tilde{v}} \mid \gamma_{\tilde{v}}|_{[0,t]}$  erfüllt (a) und (b) $\}$  stimmt mit  $I_{\tilde{v}}$  überein.

Problem: Es kann sein, dass sich das Vektorfeld  $X$  nicht auf eine größeren Umgebung fortsetzen lässt.

Sei  $t \in I_{\tilde{v}}$ . Dann lässt sich das obige Argument für alle  $s \in [0, t]$  wiederholen. Damit erhalten wir eine offene Überdeckung von  $[0, t_0]$  auf der  $t_0$  so dass (a) & (b) auf jedem Element der Überdeckung gelten.

Eind. von Geod.  $\rightarrow$  (a) & (b) gelten für  $\gamma_{\tilde{v}}|_{[0,t]}$ .

2e)  $I_{\tilde{\gamma}} \subset I_{\gamma}$

$(\tilde{M}, \tilde{g})$  geod. vollst.  $\Rightarrow (M, g)$  geod. vollst.

Beweis:  $\gamma_{\tilde{\nu}}$  def. auf  $(t_0, t_1) \Rightarrow F \circ \gamma_{\tilde{\nu}}$  ist Geodätische def. auf  $(t_0, t_1)$

$\Rightarrow \gamma_{\nu} = F \circ \gamma_{\tilde{\nu}}$  def. auf  $(t_0, t_1) \Rightarrow I_{\tilde{\nu}} \subset I_{\nu}$

$(\tilde{M}, \tilde{g})$  geod. vollst.  $\rightarrow I_{\tilde{\nu}} = \mathbb{R}$  für alle  $\tilde{\nu} \in T_{\tilde{p}}\tilde{M}$  und alle  $\tilde{p} \in \tilde{M}$

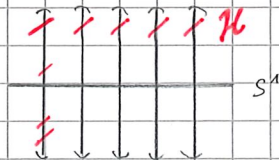
$\rightarrow I_{\tilde{\nu}} = \mathbb{R}$  für alle  $\tilde{\nu} \in T_{\tilde{p}}\tilde{M}$  und  $\tilde{p} \in \tilde{M}$

$\Rightarrow I_{\nu} = \mathbb{R}$  für alle  $\nu \in T_p M$  und  $p \in M$ .

F-Submersion.  
PR-

Beispiel für echte Inklusion:

$\tilde{M} = (\vec{0}, 1) \times S^1, M = S^1$  mit geeigneter horiz. Distribution.



$S^1$  ist geod. vollständig,  $\tilde{M}$  mit dieser Metrik nicht.